

D223566

PROCESSING COPY

CENTRAL INTELLIGENCE AGENCY
INFORMATION REPORT

This material contains information affecting the National Defense of the United States within the meaning of the Espionage Laws, Title 18, U.S.C. Secs. 793 and 794, the transmission or revelation of which in any manner to an unauthorized person is prohibited by law.

C-O-N-F-I-D-E-N-T-I-A-L

50X1-HUM

COUNTRY	East Germany	REPORT	
SUBJECT	Catalog of Electrical Motors Produced at VEB Elbtalwerk Heidenau	DATE DISTR.	23 May 1955
DATE OF INFO.		NO. OF PAGES	1
PLACE ACQUIRED		REQUIREMENT NO.	RD
		REFERENCES	

50X1-HUM

THE SOURCE EVALUATIONS IN THIS REPORT ARE DEFINITIVE.
THE APPRAISAL OF CONTENT IS TENTATIVE.
(FOR KEY SEE REVERSE)

50X1-HUM

catalog of electrical motors produced at VEB Elbtalwerk Heidenau

C-O-N-F-I-D-E-N-T-I-A-L

STATE	X	ARMY	X	NAVY	X	AIR	X	FBI		AEC						
-------	---	------	---	------	---	-----	---	-----	--	-----	--	--	--	--	--	--

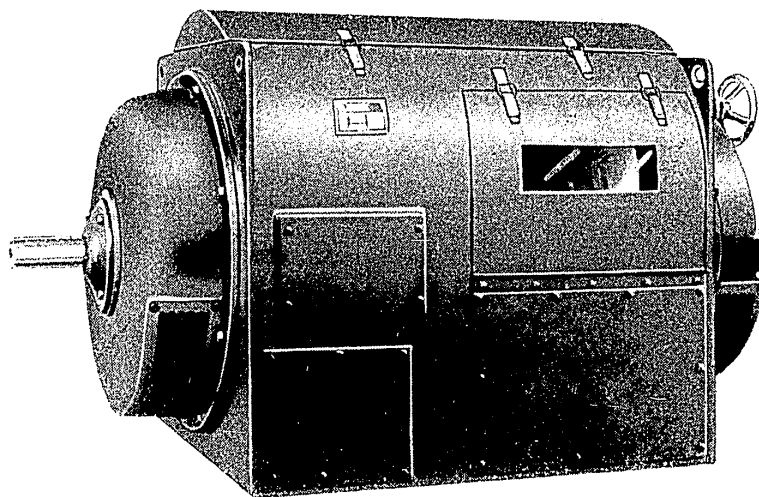
(NOTE: Washington distribution indicated by "X"; Field distribution by "#".)

50X1-HUM



DREHSTROM- NEBENSCHLUSS- KOMMUTATOR-MOTOREN

läufergespeist



Bauform B 3
Wälzlager

Schutzart P 21
bei Rohranflanschung P 33 möglich

VEB ELBTALWERK HEIDENAU

Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motoren (läufergespeist)

In vielen Zweigen der Industrie, wo erhöhte Forderungen an die Wirtschaftlichkeit von Regelantrieben gestellt werden, findet in Drehstromanlagen der läufergespeiste Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor (System Schrage) weitestgehende Anwendung. Er ist als Regelmotor überall da am Platze, wo ständig eine betriebsmäßige Drehzahlregelung der Antriebsmaschinen erfolgen muß; ebenso auch dort, wo es vorteilhaft ist, eine konstante Antriebsdrehzahl den veränderten Verhältnissen von Temperatur, Luftfeuchtigkeit, Druck und Arbeitsgeschwindigkeit jeweils anzupassen. Der Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor findet Anwendung in der Textil- und Kunstseidenindustrie, bei der Papierherstellung und Papierverarbeitung, im Druckgewerbe, in der Gummi- und Kabelindustrie, in chemischen Fabriken, in der Metallindustrie zum Antrieb von Werkzeugmaschinen und in zahlreichen anderen Zweigen der Wirtschaft.

Die Vorzüge des Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motors sind:

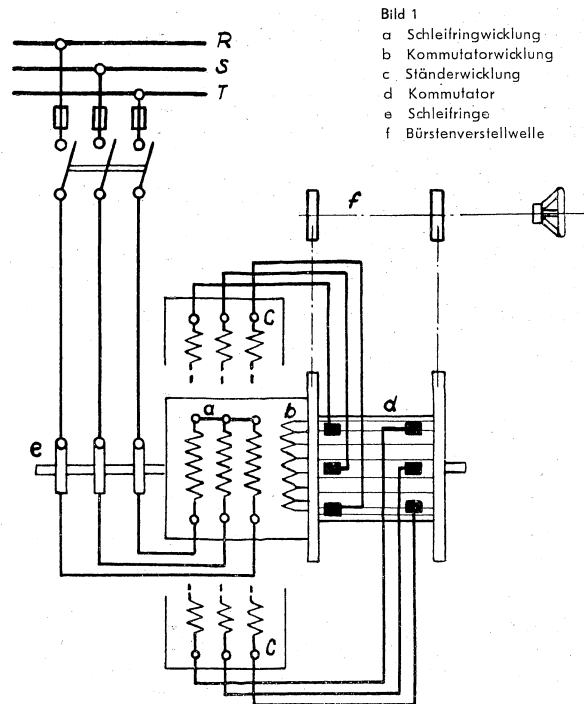
1. Großer Drehzahlbereich bei annähernd konstantem Drehmoment mit stufenloser und praktisch verlustloser Regelung.
2. Drehzahl mit Nebenschlußcharakter, d. h. die eingestellte Drehzahl bleibt selbst bei erheblichen Lastschwankungen praktisch konstant.
3. Kräftiges Anzugsmoment auch bei niedrigen Drehzahlen.
4. Hoher Leistungsfaktor bei hoher Drehzahl.
5. Hoher Wirkungsgrad, der über den größten Teil des Regelbereiches annähernd konstant bleibt.
6. Einfache Bedienung.

Aufbau und Wirkungsweise

Der Motor besitzt einen Läufer mit zwei getrennten Wicklungen und einen Ständer mit nur einer Wicklung. Die eine der Wicklungen im Läufer ist eine Drehstromwicklung, die vom Netz über drei Schleifringe gespeist wird. Die zweite Wicklung, die in den gleichen Nuten liegt, ist eine normale Gleichstromläuferwicklung, deren Spulenenden zu dem Kommutator geführt sind. Auf dem Kommutator gleiten zwei gegeneinander verschiebbare Bürstensäetze, deren Bürsten mit den Anfängen und Enden der offenen Ständerwicklung verbunden sind. (S. Prinzipschaltung — Bild 1.)

Die Drehzahl dieses Motors kann beliebig unter- oder übersynchron geregelt werden, wenn im Sekundärkreis die entsprechende Schlupfspannung durch eine gleichgroße, entgegengesetzt gerichtete Zusatzspannung aufgehoben wird. Diese Zusatz- oder Regelspannung wird bei dem läufergespeisten Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor in der Maschine selbst erzeugt.

In der Kommutatorwicklung wird eine Spannung von Netzfrequenz induziert. Diese Spannung ist unabhängig von der Drehzahl, da die Kommutatorwicklung mit der Primärwicklung durch räumlich gemeinsame Unterbringung im Läufer relativ zueinander in Ruhe liegen. Beide Wicklungen sind transformatorisch miteinander verketten. Der Höchstwert der Regelspannung ist durch die Netzspannung und das Verhältnis der beiden Wicklungen zueinander gegeben. Dem Ständer wird jedoch nur eine Spannung zugeführt, die dem Abgriff am Kommutator entspricht.



Stehen sich die zu gleicher Phase gehörenden Bürsten auf derselben Kommutatorlamelle gegenüber, wird keine Regelspannung abgenommen. Wandern die Bürsten gleichmäßig auseinander, wobei durch Überkreuzung zwei Möglichkeiten bestehen, nimmt die Regelspannung im Verhältnis des Bürstenabstandes zu. Die Bürstenverschiebung ist also ein Maß für die Höhe der Regelspannung und damit auch für die Drehzahl.

Da die Ständerspannung eine vom Schlupf bestimmte veränderliche Frequenz hat, muß auch die Regelspannung diese Frequenz haben. Die Frequenzumformung wird am Kommutator vorgenommen; er kann demnach als Frequenzwandler betrachtet werden.

Die Grenzdrehzahlen des Regelbereiches sind durch das Verhältnis der maximalen Regelspannung zur Ständersstillstandsspannung gegeben. Ist z. B. die Regelspannung halb so groß wie die Ständersstillstandsspannung, so kann die Drehzahl von 50% bis 150% der synchronen Drehzahl geregelt werden. Bild 2 läßt die Beziehung zwischen Regelspannung und Regelbereich erkennen.

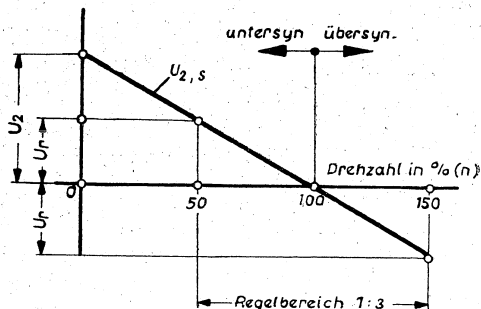


Bild 2

U_2 = Ständersstillstandsspannung
 $U_{2,s}$ = Schlupfspannung
 U_r = Regelspannung

Die Größe des Regelbereiches läßt sich bestimmen aus: $R = \frac{1+k}{1-k}$, wobei k das Verhältnis der größten Regelspannung U_r zur Ständersstillstandsspannung U_2 bedeutet. Die Drehzahl des Läufers folgt der Gesetzmäßigkeit:

$$n_o = n_{syn} \frac{U_2 - U_r}{U_2}$$

Die Drehfeldleistung und die Regelleistung, die sich über den gesamten Regelbereich zur mechanischen Leistung zusammensetzen, stehen in einem bestimmten Verhältnis zueinander.

Über den Kommutator fließt eine Regelleistung, die um so größer ist, je größer die Abweichung von der synchronen Drehzahl ist. Läuft der Motor mit synchroner Drehzahl, wobei die gesamte Drehfeldleistung an der Welle als mechanische Leistung abgegeben wird, wird dem Kommutator keine Regelleistung entnommen. Läuft der Motor bei einem Regelbereich 1:3 mit der Drehzahl von 50% der synchronen Drehzahl, dann braucht der Welle nur die Hälfte der aufgenommenen Drehfeldleistung abgegeben werden. Der Rest wird als Regelleistung, die transformatorisch auf die Schleifringwicklung einwirkt, dem Netz zurückgeführt. Wird die Drehzahl auf 150% der synchronen Drehzahl gesteigert, so muß an der Welle eine 150% große Drehfeldleistung abgegeben werden. Es sind also hierbei 50% der Regelleistung zusätzlich zur Drehfeldleistung aus dem Netz zu beziehen.

Betriebseigenschaften

Der normale Dauerregelbereich beträgt 1:3. Größere Regelbereiche wie 1:10 oder in Sonderfällen bis 1:100 sind möglich. Die Motoren können über den gesamten Regelbereich mit annähernd konstantem Drehmoment belastet werden. Größere Regelbereiche bedingen ein Herabsetzen der ursprünglichen Motorleistung, gegebenenfalls auch Fremdbelüftung.

Um eine unnötige Verleuerung zu vermeiden, ist es zu empfehlen, nur Regelbereiche zu verlangen, die dauernd betriebsmäßig gefordert werden. Werden nur gelegentlich größere Regelbereiche benötigt, z. B. beim Anfahren, wobei das Nebenschlußverhalten bei den unteren Drehzahlen nicht unbedingt erforderlich ist, kann durch Einschalten eines Widerstandes in den Sekundärkreis der Regelbereich erweitert werden. Motoren bis zu Leistungen von etwa 60 kW mit dem Regelbereich 1:3 können direkt auf das Netz geschaltet werden, wenn die Bürsten in der Lage für niedrigste Drehzahl stehen. Bei größeren Regelbereichen können auch Motoren über 60 kW in der Bürstenstellung für niedrigste Drehzahl direkt eingeschaltet werden.

Bei Motoren größerer Leistung, oder wenn das Einschalten bei Bürstenstellungen für höhere Drehzahlen erfolgen soll, ist das Zwischenschalten eines Anlaufwiderstandes in den Sekundärkreis erforderlich.

Die Größe des erforderlichen Anlaufwiderstandes kann bestimmt werden aus: $R_{Anl} = \frac{U_2 \pm U_r}{I_2}$. Die beiden Spannungen werden subtrahiert für untersyn-

nen Lauf und addiert für übersynchrone Drehzahlen. I_2 ist der für den Anlauf zulässige Strom im Sekundärkreis.

Der Wirkungsgrad bleibt über den größten Teil des Regelbereiches annähernd konstant. Der Leistungsfaktor zeigt im Übersynchronismus sehr hohe Werte und nimmt bei den unteren Drehzahlen ab.

Das Anzugsmoment des Motors beträgt etwa das Zweifache des Nennmomentes. Der Wert des Anzugsstromes nimmt das gleiche Vielfache des Nennstromes an.

Die Drehrichtung wird ebenso wie bei einem Asynchronmotor durch Vertauschen von zwei Netzleiteranschlüssen geändert, wobei sich der Drehsinn des Drehfeldes umkehrt.

Wird der Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor mit einer höheren Drehzahl angetrieben als seiner Bürstenstellung entspricht, so nimmt er wie ein normaler Drehstrommotor, der durch ein negatives Moment zum übersynchronen Lauf gezwungen wird, die Eigenschaft eines asynchronen Generators an. Der Motor kann also bei innerhalb des Regelbereiches liegenden Drehzahlen als Generator wirken und dabei zum Abbremsen seiner Arbeitsmaschinen unter Rücklieferung der Bremsenergie an das Netz benutzt werden.

Der Drehzahlabfall zwischen Leerlauf und Last entspricht bei synchroner Drehzahl etwa dem Wert eines Asynchronmotors gleicher Leistung.

Das Verdrehen der Bürstenbrücken geschieht durch Verstellen eines Handrades; bei Fernsteuerung durch einen Hilfsmotor über ein angeflanshtes Getriebe. Bei Schaltung für Fernsteuerung ist die Eingliederung in selbsttätige Steuerungen möglich. (Schaltbild — Bild 3 und 4.)

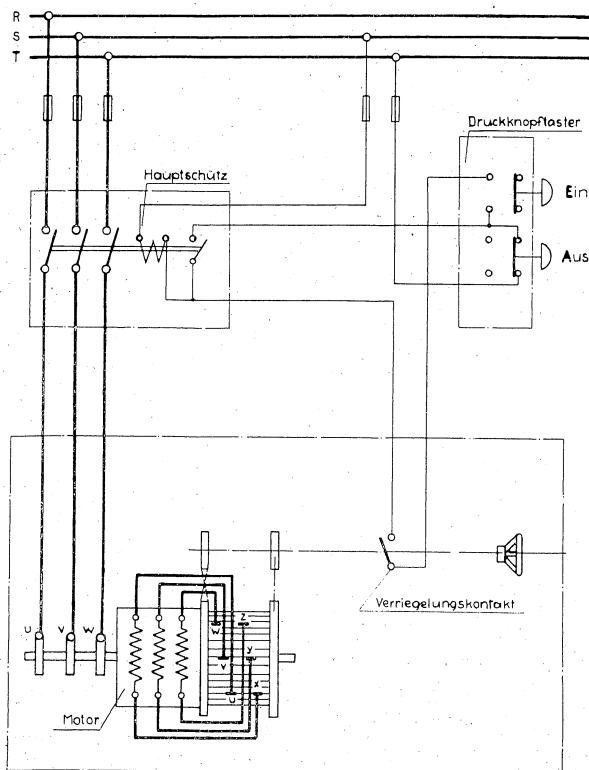


Bild 3: Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
Schaltung bei Handverstellung

Das Schaltbild — Bild 3 — zeigt die Schaltung eines Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motors für Handverstellung, wie sie meist für Motoren kleinerer Leistung Anwendung findet. Ein Verriegelungskontakt, der von der Bürstenverstellwelle betätigt wird, gestattet das Einschalten des Motors nur bei niedrigster Drehzahlstellung.

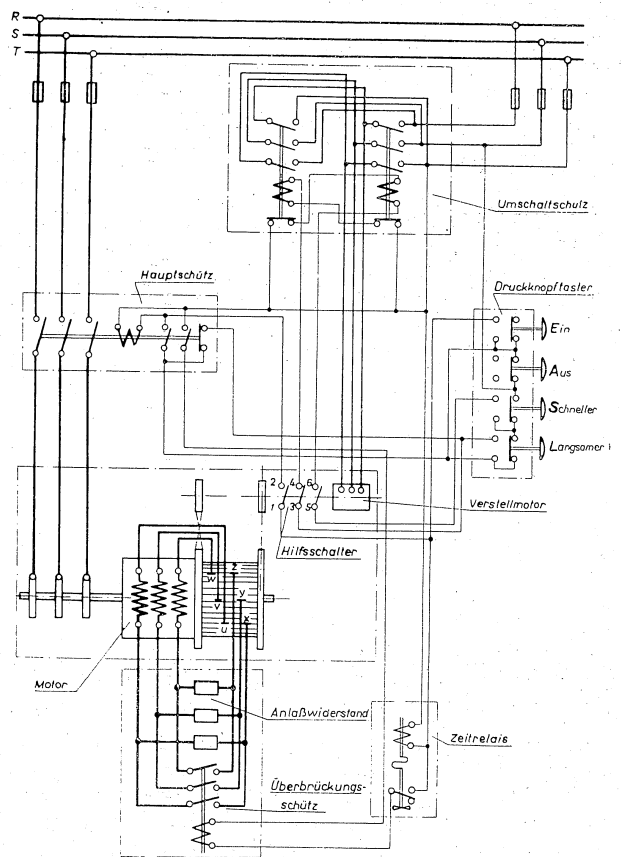


Bild 4: Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
Schaltung für Fernsteuerung mit Umschalterschütz und Anlaufwiderstand im Ständerkreis

Das Schaltbild — Bild 4 — zeigt die Schaltung eines Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motors für Fernsteuerung mit Anlaufwiderstand im Sekundärkreis. Ein Verriegelungskontakt im Motor gestattet das Einschalten des Hauptmotors nur in der Anfahrstellung. Zwei weitere Kontakte schalten den Verstellmotor in den Grenzstellungen der Bürstenbrücke für die obere und untere Drehzahl ab. Beim Stillsetzen des Hauptmotors werden die Bürstenbrücken vom Verstellmotor selbsttätig in die Anfahrstellung zurückgedreht. Der Motor ist damit für das nächste Einschalten wieder betriebsbereit.

Bei Parallelarbeit mehrerer Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motoren auf eine gemeinsame Antriebswelle werden die Verstellmotoren mittels elektrischer Welle miteinander gekuppelt. Das Bürstenverstellaggregat sorgt für gleiche Bürstenverschiebung und garantiert bei gleicher Drehzahl gleiche Lastabgabe der parallel arbeitenden Motoren.

Es dürfen nur Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motoren gleicher Type parallel geschaltet werden.

Schaltbild — Bild 5 — zeigt die Prinzipschaltung mit der Kupplung der Verstellmotoren über die elektrische Welle.

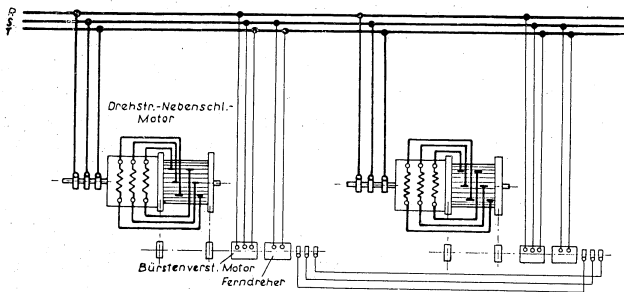


Bild 5: Parallelschaltung von Drehstrom-Nebenschluß-Motoren mit Steuerung über elektrische Welle

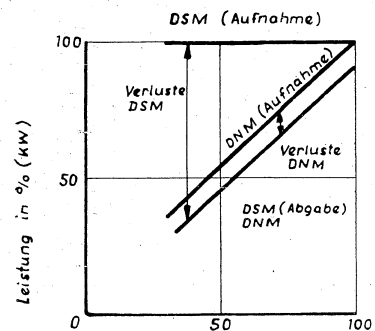
Bild 6 und 7 zeigen die Gegenüberstellung eines Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motors mit einem schlupfgeregelten Drehstrom-Schleifringläufer-Motor bezüglich seiner Leistungsaufnahme und seines Drehzahlverhaltens bei gleicher Lastabgabe. Die Regelung des Schleifringläufermotors erfolgt durch Vorschalten von Widerständen im Läuferkreis unter gleichzeitiger Vernichtung elektrischer Energie.

Bei Regelung auf die halbe Drehzahl wird z. B. gleichviel Energie im Widerstand vernichtet, wie an der Welle abgegeben wird. Aus dem Netz ist die Summe beider Energien zu entnehmen.

Die Drehzahl ist stark lastabhängig.

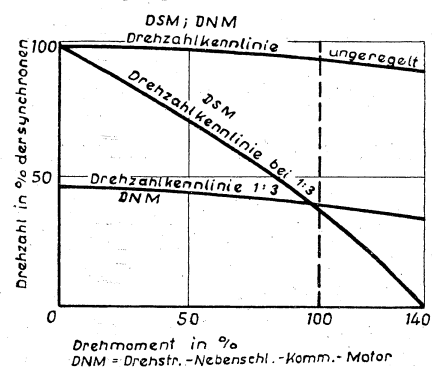
In unregelmäßigem Zustand stimmen die Drehzahl-Kennlinien beider Motoren überein.

Bei dem Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor erfolgt die Drehzahlregelung praktisch verlustlos. Die eingestellte Drehzahl bleibt bei Änderung der Last, bis einschließlich Leerlauf, annähernd konstant.



Drehzahl in % der synchronen
DSM = Drehstr.-Schleifringl.-Motor

Bild 6: Unterschied der Verluste bei Abwärtsregelung mit Nennmoment



Drehmoment in %
DNM = Drehstr.-Nebenschl.-Komm.-Motor

Bild 7: Verhalten der Drehzahl bei gleicher Lastabgabe

Bild 8 zeigt die Drehzahl und den dazugehörigen Leistungsfaktor in Abhängigkeit der Last bei drei verschiedenen Bürstenstellungen.

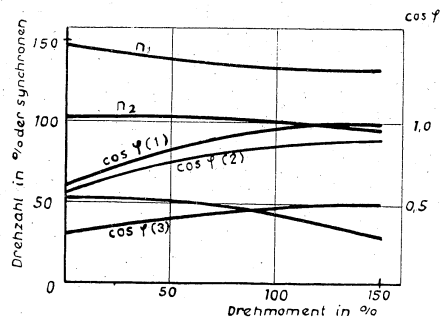


Bild 8

Bild 9 zeigt das Verhalten von Wirkungsgrad und Leistungsfaktor bei Drehzahländerung mit dem Regelbereich 1:3.

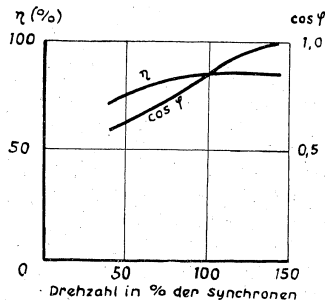


Bild 9

Ausführungsformen

Die Motoren der unteren Leistungsreihe bis etwa 7 kW werden in geschlossener Ausführung mit Oberflächenbelüftung gebaut (siehe Bild 10).

Die Motoren mit den Leistungen bis 200 kW werden in geschützter Bauart ausgeführt. Bei dem Anschluß an Rohrleitungen für Fremdbelüftung entspricht die Schutzart der vollkommen geschlossenen Ausführung. Motoren dieser Anordnung lassen sich auch in explosionsgefährdeten Räumen aufstellen. In diesem Falle verhindern Spezialverschraubungen an allen Bedienungsdeckeln das unzulässige Öffnen.

Das Titelbild zeigt einen Motor in geschützter Bauart, der mit Eigenlüfter und eingebautem Verstellmotor für Fernsteuerung ausgerüstet ist.

Motoren größerer Leistung können für Fremdbelüftung mit stirnseitig angebaute Lüfteraggregat ausgeführt werden (Bild 11).

Bild 12 zeigt einen Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor größerer Leistung, der zum Anschluß an eine Rohrleitung für Fremdbelüftung vorgesehen ist.

Stimmen die Drehzahlen des Motors mit der Antriebsmaschine nicht überein, ist der Anbau eines Getriebes zweckmäßig. Bild 13 zeigt den Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor in der Ausführung mit eingebautem Getriebe.

Die Motoren der unteren Leistungsreihe bis Größe 11 werden vom VEB Elektromotorenwerk Grünhain, die Größen 20 bis 22 vom VEB Sachsenwerk Niederschütz gefertigt.

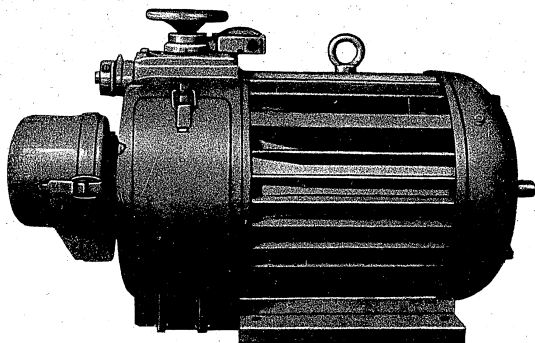


Bild 10 Geschlossener Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
mit Oberflächenbelüftung 6,3 kW 2250/750 U/min

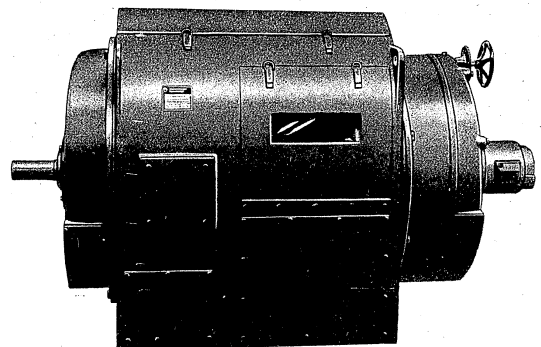


Bild 11 Geschützter Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
mit angeflanschem Hilfsmotor für den Lüfter
100 kW 1080/360 U/min

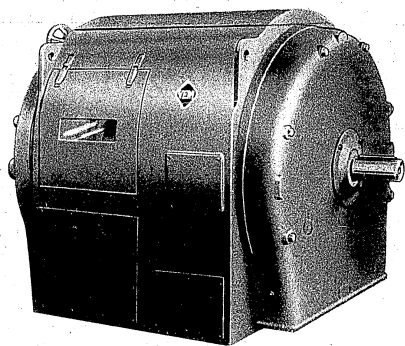


Bild 12 Geschützter Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
für Fremdbelüftung mit Frischluftzufuhr über Rohrleitung
185 kW
800/285 U/min

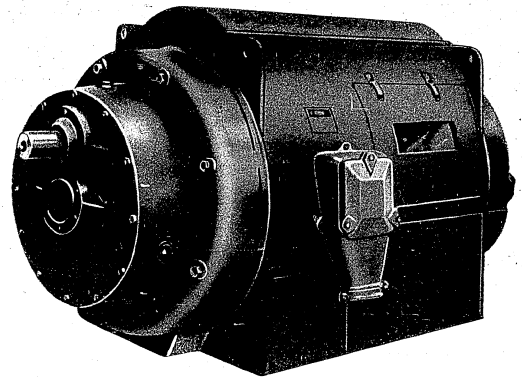


Bild 13 Geschlossener Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motor
mit eingebautem Getriebe, Frischluftzuführung über Rohr-
leitung
50 kW
1480/485 U/min

Drehstrom-Nebenschluß-Kommutator-Motoren

läufergespeist

Schutzart P 21; P 33 bei Rohranflanschung möglich
P 33 Exf auf Anfrage

Bauform B 3

Wälzlagerung

Nennspannung 220/380, 500 V Δ

Frequenz 50 Hz

Drehzahl – Regelbereich 1 : 3¹⁾

Typ ²⁾ DNB DNF	Leistung						Leerlaufdrehzahl U/min						Dreh- moment m/kg	Wirkungs- grad $\eta_{\%}$ syn- chron etwa	Schwun- genmoment GD ² etwa	Leistungs- faktor syn- chron etwa	Maß- bild-Nr. bei Bauform B 3	Gewicht kg etwa
	unter- synchro- n	synchro- n	über- synchro- n	unter- synchro- n	synchro- n	über- synchro- n	unter- synchro- n	synchro- n	über- synchro- n	unter- synchro- n	synchro- n	über- synchro- n						
12/6	14	19	38	51,7	48	65	500	1000	1500	38	84	45	0,86	3458	1400			
13/6	19	25,8	50	68	63	86	500	1000	1500	50	84,5	50	0,86	3458	1500			
14/6	23	31,4	63	85,5	79	104	500	1000	1500	63	85	70	0,85	3458	1600			
15/8	23	31,4	63	85,5	79	104	375	750	1125	84	84	90	0,84	3370	1700			
16/8	29	39,4	80	104	100	136	375	750	1125	107	84,5	175	0,85	3370	2000			
17/10	29	39,4	80	104	100	136	300	600	900	133	84,5	195	0,84	3370	2400			
18/10	36	49	100	136	125	170	300	600	900	167	85	380	0,845	3370	3000			
19/12	36	49	100	136	125	170	250	500	750	200	85	425	0,84	3370	3500			

¹⁾ Größere Regelbereiche auf Anfrage

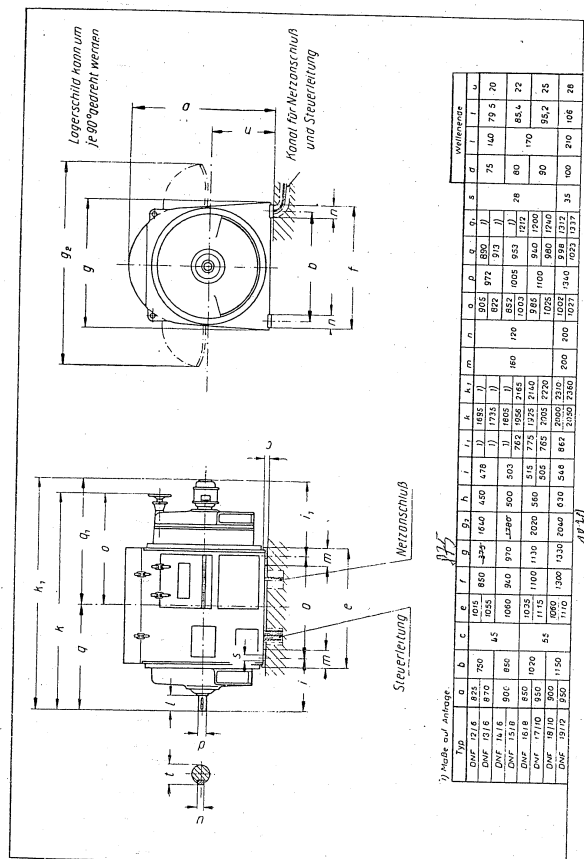
²⁾ Bei Regelbereich 1:3 bis DNB 14/6 mit Eigenlüfter, Motoren ab DNF 15/8 und alle Typen bei größerem Regelbereich mit Fremdlüfter.

Anlaufstrom (Höchstwert) bis Nennleistung 50 kW als Vielfaches des Nennstromes bei direktem Einschalten und Bürstenstellung für kleinste Drehzahl; ab Nennleistung 63 kW bei Einschalten über Widerstand; Größe 12 und 13 etwa 3fach, ab Größe 14 etwa 2fach.

Anlaufmoment (Mindestwert) als Vielfaches des Nenndrehmomentes bei n synchron:
Größe 12 und 13 etwa 2fach, ab Größe 14 etwa 1,5fach.

Kippmoment (Mindestwert) als Vielfaches des Nenndrehmomentes bei n synchron:
Größe 12 und 13 etwa 2,5fach, ab Größe 14 etwa 2fach.

Leistung kW	Waren-Nr.	Planpos.-Nr.
35 – 50	36 11 25 92	51 11 113
50 – 75	36 11 26 91	51 11 114
75 – 100	36 11 26 92	51 11 114
über 100	36 11 27 90	51 11 115



Typ	Maße auf Anfrage																		Wälzlager
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	p	q	r	s	
DNF 12/6	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 13/6	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 14/6	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 15/8	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 16/8	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 17/10	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 18/10	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U
DNF 19/12	171,6	225	700	45	107,5	850	840	1640	478	11	1835	11	1735	11	805	877	513	75	U

Maße unverbindlich

Mb 3370

Geschlossene Gleichstrom-Motoren GMGohne Oberflächenkühlung
mit Doppelschlußwicklung

Schutzart P 33

Bauform B 3

Typ	Nennleistung		Nenn- Drehzahl	Stromaufnahme in A bei			Wirkungs- grad η_{is}	Schwung- moment GD ²	Läufer- Gewicht	Motor- Gewicht	Maßbild Nr. bei Bauform	
GMG	kW	PS	U/min	110 V	220 V	440 V	≈	≈	kg	kg		
Grunddrehzahl 3000 U/min												
08	0,3	0,4	2760	4,0	2,0	1,0	68	0,016	6	20		
09	0,44	0,6	2760	5,4	2,7	1,35	73	0,04	10	35		
1	0,6	0,8	2760	7,3	3,65	1,84	75	0,05	12	40	B 3	
Grunddrehzahl 1500 U/min												3529
08	0,25	0,34	1400	3,6	1,8	0,9	63	0,016	6	20	B 5	
09	0,35	0,5	1400	4,55	2,27	1,13	70	0,04	10	35		
1	0,5	0,7	1400	6,2	3,1	1,55	74	0,05	12	40		3528
Grunddrehzahl 1000 U/min												V 1
08	0,19	0,26	910	3,1	1,55	0,77	56	0,016	6	20		
09	0,26	0,35	910	3,8	1,9	0,95	62	0,04	10	35		
1	0,37	0,5	910	5,0	2,5	1,25	67	0,05	12	40	3528	
Grunddrehzahl 750 U/min												
09	0,21	0,3	695	3,8	1,9	0,95	50	0,04	10	35		
1	0,31	0,4	695	4,15	2,07	1,04	68	0,05	12	40		

Normalspannungen 110, 220 440 V

Leistung	Spannung	Waren-Nummer		Planpos.-Nr.
		bis n 1000	n 1000-3000	
0,25-1 kW	110 V 220/440 V	36 11 12 10 36 11 12 20	36 11 12 50 36 11 12 80	51 12 110

Geschlossene Gleichstrom-Motoren GMOmit Oberflächenkühlung
mit Doppelschlußwicklung

Schutzart P 33

Bauform B 3

Typ GMO	Nennleistung		Nenn- Drehzahl	Stromaufnahme in A bei			Wir- kungs- grad	Schwung- moment GD ²	Läufer- Gewicht	Motor- Gewicht	Moß- bild Nr. bei Bau- form
	kW	PS	U/min	110 V	220 V	440 V	η _{is}		kg	kg	
Grunddrehzahl 3000 U/min											
2	1,2	1,6	2800	14,4	7,3	3,65	75	0,1	19	75	B 3
3	1,8	2,5	2800	21,6	10,8	5,4	76	0,15	23	85	
4	2,5	3,4	2800	28,8	14,4	7,2	79	0,32	27	105	
5	3,5	4,7	2800	39,2	19,6	9,8	81	0,36	32	115	
Grunddrehzahl 1500 U/min											
2	1,0	1,4	1410	12,4	6,2	3,1	73	0,1	19	75	B 3524
3	1,5	2,0	1420	18	9	4,5	76	0,15	23	85	
4	2,2	3,0	1430	25,6	12,8	6,4	78	0,32	27	105	
5	3,0	4,0	1440	34,4	14,2	8,6	79	0,36	32	115	
Grunddrehzahl 1000 U/min											
2	0,75	1,0	920	10	5	2,5	68	0,1	19	75	B 5 3525
3	1,1	1,5	920	14	7	3,5	71	0,15	23	85	
4	1,6	2,2	920	20	10	5	73	0,32	27	105	
5	2,2	3,0	920	26,8	13,4	6,7	75	0,36	32	115	
Grunddrehzahl 750 U/min											
2	0,6	0,8	700	9	4,5	2,25	61	0,1	19	75	V 1 3525
3	0,9	1,2	700	12,4	6,2	3,1	66	0,15	23	85	
4	1,2	1,6	710	15,8	7,9	3,95	69	0,32	27	105	
5	1,7	2,3	710	21,8	10,9	5,45	71	0,36	32	115	
Grunddrehzahl 600 U/min											
4	1,0	1,4	580	14	7	3,5	65	0,32	27	105	
5	1,4	1,8	580	18,8	9,4	4,7	68	0,36	32	105	
Grunddrehzahl 500 U/min											
4	0,8	1,1	470	12	6	3	60	0,32	27	105	
5	1,1	1,4	475	16	8	4	62	0,36	32	115	

Normalspannungen 110, 220, 440 V

Leistung	Spannung	Waren-Nummer		Planpos.-Nr.
		bis n 1000	n 1000-3000	
0,25-1 kW	110 V 220/440 V	36 11 12 10 36 11 12 20	36 11 12 50 36 11 12 80	51 12 110
1-5 kW	110 V 220 V 440 V	36 11 13 10 36 11 13 20 36 11 13 30		51 12 120

Geschlossene Gleichstrom-Motoren GMR

mit Oberflächen- und Umlaufkühlung

Schutzart P 33 mit Doppelschlußwicklung Bauform B 3

Typ GMR	Nennleistung		Nenn- Drehzahl U/min	Stromaufnahme in A bei			Wir- kungs- grad η _s ≈	Schwung- moment GD ² ≈	Läufer- Gewicht kg ≈	Motor- Gewicht kg ≈	Maß- bild Nr. bei Bau- form
	kW	PS		110 V	220 V ≈	440 V ≈					
Grunddrehzahl 1500 U/min											
6	4,0	5,5	1440	45,5	22,7	11,5	80	0,8	56	170	B 3 3526
7	6,0	8,0	1440	67,5	33,7	16,8	81	0,9	58	195	
8	8,5	11,5	1450	94	47	23,5	82	1,2	70	275	
9	12	16,3	1450	132	66	33	83	1,6	85	310	
Grunddrehzahl 1000 U/min											
6	2,8	3,8	930	33,5	16,7	8,4	76	0,8	56	170	B 5 3527
7	4,2	5,7	940	49	24,5	12,2	78	0,9	58	195	
8	5,8	7,9	940	66	33	16,5	79	1,2	70	275	
9	8,5	11,6	950	96	48	24	80	1,6	85	310	
Grunddrehzahl 750 U/min											
6	2,2	3,0	710	27	13,5	6,75	74	0,8	56	170	V 3527
7	3,3	4,4	715	30	15	7,5	76	0,9	58	195	
8	4,5	6,1	715	53	26,5	13,8	77	1,2	70	275	
9	6,5	8,8	720	76	38	19	78	1,6	85	310	
Grunddrehzahl 600 U/min											
6	1,7	2,3	570	22	11	5,5	70	0,8	56	170	
7	2,5	3,3	570	32	16	8	72	0,9	58	195	
8	3,5	4,8	575	43	21,5	10,8	74	1,2	70	275	
9	4,5	6,1	575	54	27	13,5	76	1,6	85	310	
Grunddrehzahl 500 U/min											
6	1,4	1,9	475	19,6	9,8	4,9	65	0,8	56	170	
7	2,0	2,7	475	26,8	13,4	6,7	68	0,9	58	195	
8	2,8	3,8	475	35,8	17,9	8,95	71	1,2	70	275	
9	3,6	4,9	475	45	22,5	11,8	73	1,6	85	310	

Abbildung siehe Titelseite

Normalspannungen 110, 220, 440 V

Leistung	Waren-Nummer			Planpos.-Nr.
	110 V	220 V	440 V	
1 — 5 kW	36 11 13 10	36 11 13 20	36 11 13 30	51 12 120
5 — 10 kW	36 11 13 50	36 11 13 60	36 11 13 70	51 12 120
10 — 20 kW	36 11 14 10	36 11 14 20	36 11 14 30	51 12 130

Geschlossene Gleichstrom-Motoren GMK

mit Oberflächen- und Umlaufkühlung

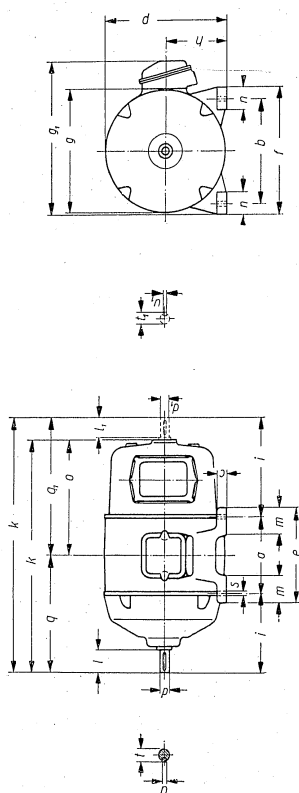
Schutzart P 33 mit Doppelschlußwicklung Bauform B 3

Typ GMK	Nennleistung in kW					Gewicht	Maßbild
Grunddrehzahl U/min	1500	1000	750	600	500	kg ≈	Nr.
10	20	14	10	7,6	6,2	420	B 3 3455
11	28	19	14	11	9	475	
12	38	26	19	14	11	610	
13	50	33	25	19	15	680	
14	63*	40	29	22	17	890	
15	80*	48	36	27	22	1000	
16	—	56*	38	28	23	1150	
17	—	70*	50	36	28	1350	
18	—	80*	57	42	33	1620	
19	—	110*	80	58	45	1760	

* Bei 110 V tritt Leistungsminderung ein

Normalspannungen 110, 220, 440 V

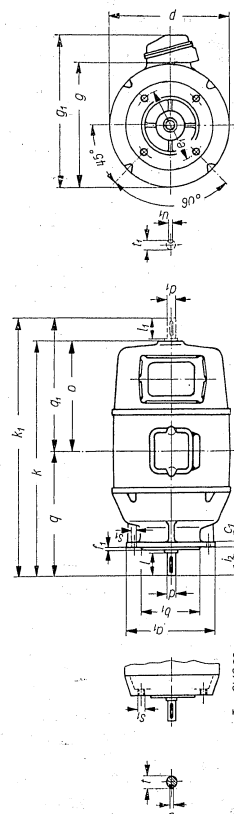
Leistung kW	Waren-Nummer			Planpos.- Nr.
	110 V	220 V	440 V	
		n 500 — 1000	n 1000 — 2000	
5 — 10	36 11 13 50	36 11 13 60	36 11 13 70	51 12 120
10 — 20	36 11 14 10	36 11 14 20	36 11 14 30	
20 — 35	36 11 15 10	36 11 15 23	36 11 15 22	51 12 130
35 — 50	36 11 15 50	36 11 15 63	36 11 15 62	
50 — 70	36 11 16 10	36 11 16 20	36 11 16 30	
70 — 100	36 11 16 50	36 11 16 60	36 11 16 70	51 12 140
100 — 500	36 11 17 10	36 11 17 20	36 11 17 33	51 12 150



Typ	GMG 665	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	k ₁	l	l ₁	m	n	o	p	q	q ₁	s	t	u	v
08		140	140	12	14	14	160	175	172	220	80	95	120	323	355	30	40	35	158	175	165	180	95	160	5
09		150	140	12	14	14	160	175	172	220	80	95	120	323	355	30	40	35	158	175	165	180	95	160	5
1		170	140	12	14	14	160	175	172	220	80	95	120	323	355	30	40	35	158	175	165	180	95	160	5

Maße unverbindlich

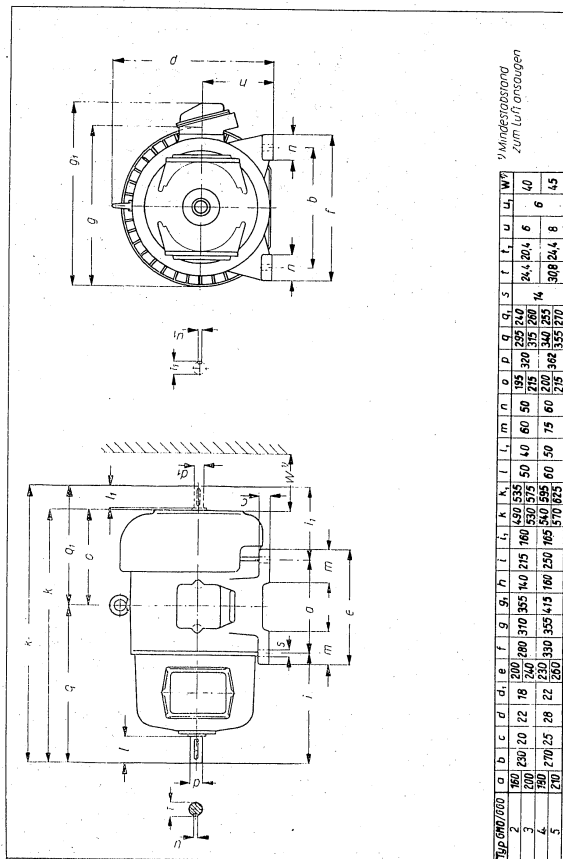
Mb 3529 B 3



Typ	GMG 08	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	k ₁	l	l ₁	m	n	o	p	q	q ₁	s	t	u	v
	0,8	120	140	8	14		100	3	172	22,0	35	323	355	30	40	35	158	172	165	180	95	160	5		5
	0,9	120	140	8	14		100	3	172	22,0	35	323	355	30	40	35	158	172	165	180	95	160	5		5
	1	160	170	10	16		130	3,5	215	26,5	45	403	408	40	40	40	170	180	180	180	100	180	6		6

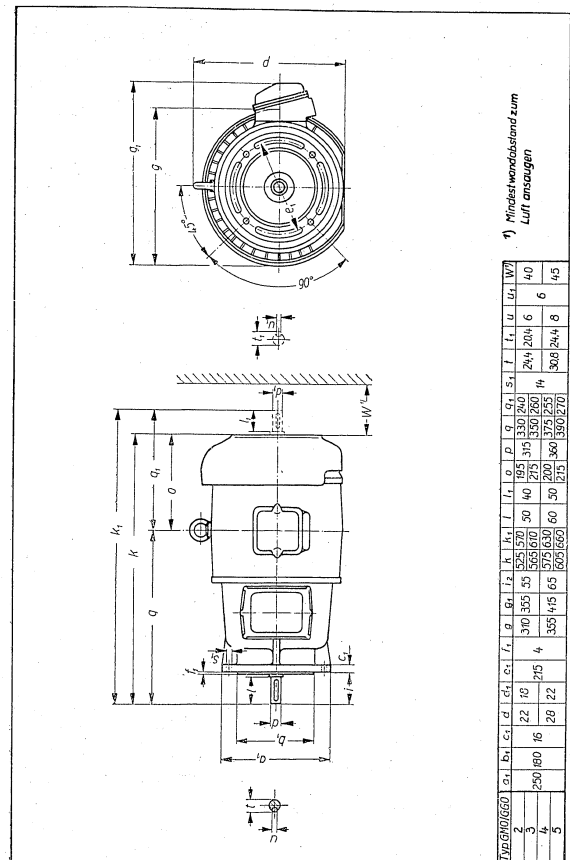
Maße unverbindlich

Mb 3528 B 5, V 1



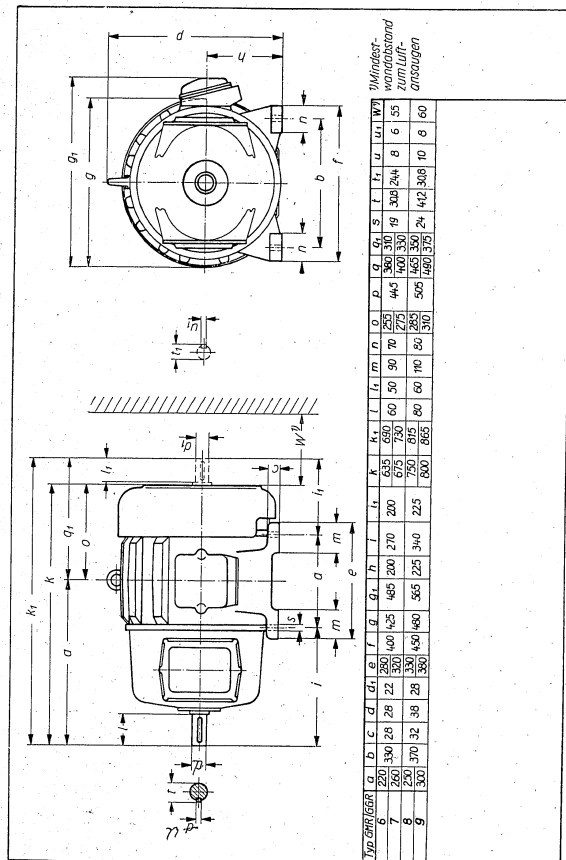
Maße verbindlich

Mb 3524 B 3



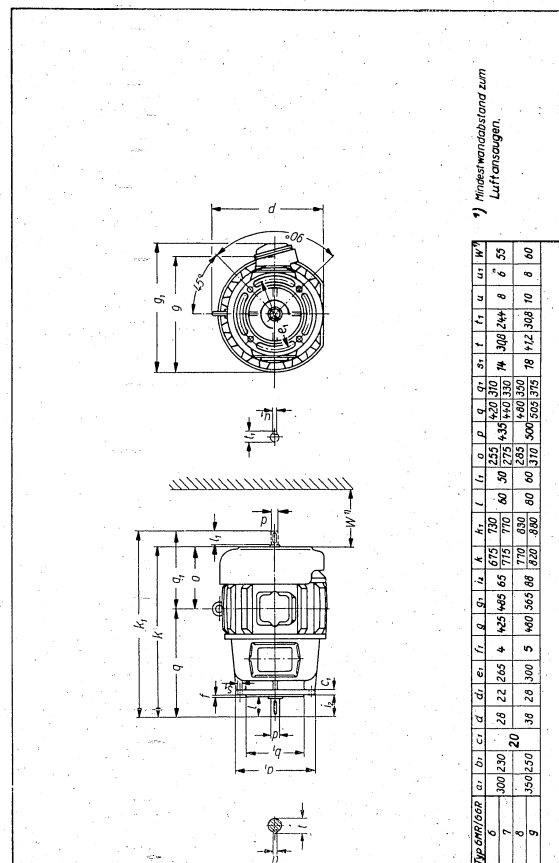
Maße verbindlich

Mb 3525 B 5, V 1



Maße unverbindlich

Mb 3526 B 3



Maße unverbindlich

Mb 3527 B 5, V 1

Asynchrone Drehstrom-Motoren für Aufzugsbetrieb

mit Kurzschlußläufer (Spezialnutzläufer)

Schutzart P 21

Gleitlager**

Bauform B 3*

Leerlaufdrehzahl 1000 U/min

Nennspannung 220, 380, 500 V; 50 Hz

Typ A	Nennleistung		Nenn- drehzahl U/min	Nennstrom in A bei			Wirkungs- grad % _η	Leistungs- Faktor cos φ	Schwung- moment GD ² etwa	Gewicht kg etwa
	kW	PS		220 V etwa	380 V etwa	500 V etwa				
Bei 45 Fahrten/Stunde 25% ₀ ED										
9a – 6 GI	2,5	3,4	880	11	6,4	4,87	77	0,77	0,079	70
9 – 6 GI	3,5	4,8	880	15	8,7	6,6	78,5	0,78	0,085	82
31 – 6 GI	5,0	6,8	900	21	12	9,2	80	0,79	0,106	126
33 – 6 GI	7,0	9,5	900	28	16,4	12,5	81,5	0,80	0,245	144
43 – 6 GI	10,0	13,6	910	39	22,6	17,2	83	0,81	0,735	185
51 – 6 GI	14,0	19,0	920	53,5	31	23,5	84	0,82	0,980	240
53 – 6 GI	20,0	27,0	920	76,5	44,5	33,7	84	0,82	1,570	345
Bei 90 Fahrten/Stunde 40% ₀ ED										
9d – 6 GI	2,5	3,4	880	11	6,4	4,87	77	0,77	0,079	82
31 – 6 GI	3,5	4,8	900	15	8,7	6,6	78,5	0,78	0,106	126
33 – 6 GI	5,0	6,8	900	21	12	9,2	80	0,79	0,245	144
43 – 6 GI	7,0	9,5	910	28	16,4	12,5	81,5	0,80	0,735	185
51 – 6 GI	10,0	13,6	920	39	22,6	17,2	83	0,81	0,980	240
53 – 6 GI	14,0	19,0	920	55	32	24,2	83	0,81	1,570	345
61 – 6 GI	20,0	27,0	925	76,5	44,5	33,7	84	0,82	3,600	410

* Bauform B 5 nur mit Wälzlager möglich

** auch mit Wälzlager lieferbar

Anzugsmoment als Vielfaches des Nennmomentes ca. 2,2-faches M_nAnlaufstrom als Vielfaches des Nennstromes ca. 3,3-facher I_n

Maßbild siehe Mb 3520

Waren- und Planpos.-Nr. siehe unter polumschaltbaren Aufzugsmotoren

Asynchrone Drehstrom-Motoren für Aufzugsbetrieb

mit Kurzschlußläufer (Spezialnutzläufer)

2 Drehzahlen, polumschaltbar

Schutzart P 21

Gleitlager**

Bauform B 3*

Nennspannung 220, 380, 500 V; 50 Hz

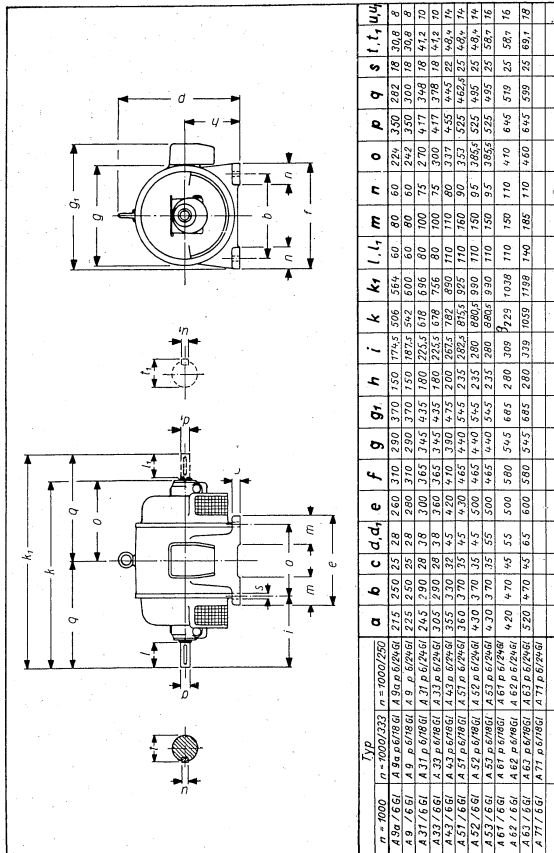
Typ A	Nennleistung		Nenn drehzahl U/min etwa	Für hohe Drehzahl!			Schwung- moment GD ² etwa	Gewicht kg etwa				
				Nennstrom in A bei								
	220 V etwa	380 V etwa		500 V etwa	Wirkungs- grad % _η	Leistungs- faktor cos φ			etwa			
Leerlaufdrehzahl 1000/333 U/min Bei 45 Fahrten/Stunde 25% ED												
33 p 6/18 GI	2,5	0,8	3,4	1,1	900/300	11,2	6,45	4,9	75	0,78	0,245	144
43 p 6/18 GI	3,5	1,15	4,8	1,6	900/300	15,3	8,85	6,73	76	0,79	0,735	185
51 p 6/18 GI	5	1,65	6,8	2,3	900/300	21	12,2	9,25	78	0,80	0,980	240
Leerlaufdrehzahl 1000/250 U/min												
53 p 6/24 GI	8	2	11	2,7	900/225	32,2	18,7	14,2	80	0,81	1,57	345
61 p 6/24 GI	11	2,75	15	3,7	900/225	44	25,5	10,4	81	0,81	3,60	410
62 p 6/24 GI	15	3,75	20	5,1	900/225	58	33,5	25,5	82	0,83	3,89	490
63 p 6/24 GI	20	5	27	6,8	900/225	76,5	44,2	33,6	83	0,83	4,60	570
71 p 6/24 GI	28	7,5	38	10	900/225	104	60,5	46	83,5	0,84	7,85	725
Leerlaufdrehzahl 1000/333 U/min Bei 90 Fahrten/Stunde 40% ED												
43 p 6/18 GI	2,5	0,8	3,4	1,1	900/300	11	6,3	4,8	76	0,79	0,735	185
51 p 6/18 GI	3,5	1,15	4,8	1,6	900/300	15,2	8,8	6,7	77	0,79	0,980	240
Leerlaufdrehzahl 1000/250 U/min												
51 p 6/24 GI	3,5	0,85	4,8	1,2	900/225	15	8,7	6,6	77,5	0,79	0,980	240
52 p 6/24 GI	5	1,25	6,8	1,7	900/225	20,8	12	9,15	79	0,80	1,275	280
61 p 6/24 GI	8	2	11	2,7	900/225	32,2	18,7	14,2	80	0,81	3,6	410
62 p 6/24 GI	11	2,75	15	3,7	900/225	42,7	24,8	18,8	82	0,82	3,89	490
63 p 6/24 GI	15	3,75	20	5,1	900/225	57	33	25,2	83	0,83	4,6	570
71 p 6/24 GI	20	5	27	6,8	900/225	75	43	32,8	84	0,84	7,85	725

* Bauform B 5 nur mit Wälzlager möglich
** auch mit Wälzlager lieferbar

Maßbild siehe Mb 3520

Anzugsmoment als Vielfaches des Nennmomentes bei hoher Drehzahl 2,2 faches M_n
bei niedriger Drehzahl 1,5 faches M_n
Anlaufstrom als Vielfaches des Nennstromes bei hoher Drehzahl 3,3 facher I_n
bei niedriger Drehzahl 2 bis 2,5 facher I_n

Leistung	Waren-Nummer	Planpos.-Nummer
bis 5,5 kW	36 11 51 23	51 11 210
5,5 - 10 kW	36 11 51 63	51 11 210
10 - 15 kW	36 11 52 23	51 11 230
15 - 20 kW	36 11 52 63	51 11 230
20 - 35 kW	36 11 53 23	51 11 230



Maße verbindlich

Mb 3520

Drehstrom-Synchron-Generatoren und -Motoren

Technische Erläuterungen allgemein:

Die Maschinen entsprechen den Regeln für elektrische Maschinen nach VDE 0530. Bis zur Größe 15 werden sie als Außenpolmaschinen und darüber als Innenpol-Typen ausgeführt.

Die in den Tabellen genannten Schwungmomente beziehen sich auf eine Kupferwicklung in dem Läufer. Für Erregung wird normalerweise ein slab Gleichstrom-Generator angebaut, und zwar wird das Stahlußgehäuse an dem Flanschlagerschilde befestigt, während die Läuferbüchse des Erregerankers auf das frei fliegende Wellenende des Drehstromläufers geschoben wird. Für die Lagerung werden Wälzlager verwendet. Bei Antrieb der Generatoren durch Diesel-Motoren können verstärkte oder Flanschwellen zum Einbau kommen.

Die Maschinen sind durch zweckmäßig ausgeführte Lüfter ausreichend belüftet. Sobald die Kühlmitteltemperatur 35 Grad C überschreitet, tritt eine Leistungsverminderung ein. Diese beträgt etwa bei 40° C 10%, bei 50° C 20%, usw. Im allgemeinen werden die Maschinen mit ausreichendem Schutz der Wicklungen gegen Feuchtigkeit versehen, und zwar auch für Räume, in denen sich die Luftfeuchtigkeit zeitweise niederschlagen kann. Bei besonderen Verhältnissen kann Spezialisolation vorgesehen werden, wie z. B. Tropenschutzisolation. Die Synchron-Maschinen werden im allgemeinen in der Bauform B 3 mit freiem Wellenende normal oder verstärkt und mit 2 Schildlagern geliefert. Die Ausführung als B 2 mit Flanschwellen und Schutzschild auf der Antriebsseite und nur einem Schildlager kann gegebenenfalls auf Anfrage vorgesehen werden.

Bestellangaben:

Zur Aufgabe einer Bestellung oder Ausarbeitung eines Angebotes werden folgende Angaben erbeten:

1. Nennleistung

Sie wird für den Generator in kVA ausgedrückt und gilt für 50 Hz. Die Leistung ist abgestimmt für einen Leistungsfaktor von $\cos. \phi$ 0,8—1; sie verringert sich um etwa 5% bei $\cos. \phi = 0,6—0,7$ und darunter um etwa 10%.

2. Nennspannung

Es sind folgende Werte genormt: 230, 400 und 525 Volt. Die Spannung des Betriebsnetzes, z. B. 220/380 Volt, ist anzugeben. Allgemein wird der Generator in Stern geschaltet geliefert. Die Dreieckschaltung führt bei Generatoren leicht zu Ausgleichströmen und störenden Oberwellen und wird deshalb normalerweise abgelehnt. Das Klemmbrett ist daher nur vierteilig ausgeführt.

3. Nenndrehzahl und Nennfrequenz

Die Drehzahlen sind 1500, 1000, 750 und 600, bezogen auf die Nennfrequenz von 50 Hz. Bei anderen Frequenzen als 50 Hz verändert sich die Drehzahl, die Leistung und der Kraftbedarf entsprechend.

4. Schleuderdrehzahl

Die Generatoren werden normal für das 1,2fache der Nenndrehzahl ausgelegt. Bei Wasserturbinen-Antrieb kann die Schleuderdrehzahl das 1,8- bis 2,5fache der Nenndrehzahl betragen. Deshalb ist die Art des Antriebes anzugeben.

5. Dämpferwicklung

Je nach Art des Generatorantriebes oder bei ungleicher Belastung kann es empfehlenswert sein, eine Dämpferwicklung im Läufer vorzusehen. Bei der stoßartigen Kraftwirkung von Kolbenmaschinen können z. B. durch die Dämpferwicklung Schwingungen verringert werden. Die Dämpferwicklung bewirkt auch beim Paarlauf, daß die zugeschaltete Maschine leichter in den Synchronismus hineingezogen wird. Bei Parallelbetrieb ist die Angabe

der näheren Betriebsbedingungen erwünscht, wobei von vornherein angestrebt werden soll, gleichartige und in der Drehzahl gleichliegende Antriebsmaschinen zu verwenden.

6. Erregung

Der Erreger-Gleichstrom wird bei der Größe dieser Generatoren von einer stab. Erregermaschine geliefert, die mit sogenannten Regulierpolen ausgerüstet ist, bei denen die Sättigung schon bei geringem Kraftfluß eintritt, damit wird der Regelbereich bedeutend erweitert. Bei Fremderregung durch eine getrennte Gleichstromquelle fällt die Erregermaschine weg. An Stelle des Flanschlagerschildes kommt dann ein normales Schildlager zur Verwendung.

7. Die **Schutzarten** nach DIN 40050, Entwurf Juli 1951, sind bei den Generatoren als P 20 oder P 21 die üblichen, d. h. bei P 20 ist die zufällige oder fahrlässige Berührung der spannungsführenden und inneren umlaufenden Teile erschwert.

Bei P 21 ist außerdem ein Tropfwasserschutz vorgesehen, so daß eine schädigende Einwirkung senkrecht fallender Wassertropfen verhindert ist.

8. **Erhöhte Raumtemperatur** über 35° C oder besondere klimatische Verhältnisse oder chemische Einflüsse, wie z. B. nach den Vorschriften des Seeregisters, sind besonders anzugeben.

9. Die **Drehrichtung** ist von der Antriebsseite gesehen rechts. Wenn die entgegengesetzte Richtung verlangt wird, ist in der Bestellung darauf hinzuweisen.

10. **Als Synchron-Motor** kann diese Maschinenbauart geliefert werden. Dabei sind die Synchron-Motoren stets mit einer Käfigwicklung zum asynchronen Leeranlauf ausgerüstet. Bei höherem Anzugsmoment ist die Art der angetriebenen Maschine anzugeben.

Die Synchron-Motoren können auch teilweise oder vollständig als Phasenschieber Verwendung finden. Bei sehr niedrigem Leistungsfaktor sinkt die Leistung gegenüber der Nennleistung als Generator bis um etwa 15% bei $\cos. \phi = 0,0$.

Anmerkung:

11. Alle technischen Daten, Gewichte, Maße und Abbildungen dieser Liste sind nur nach schriftlicher Bestätigung verbindlich.

Drehstrom-mit angebauter
nach DINNormalspannungen 230, 400, 525 V Δ

Frequenz 50 Hz

Leistungsfaktor $\cos \varphi$ 0,8

Nebenschlußregler

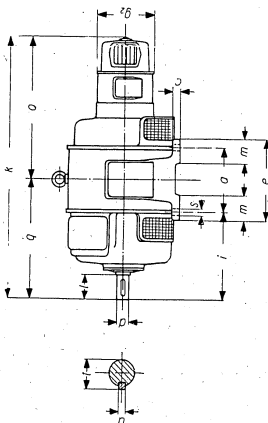
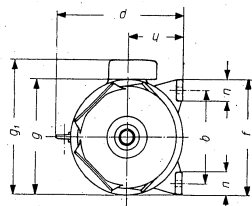
Generator mit angebauter Erregermaschine									
Typ DGB	Nennleistung				Stromabgabe in A bei			Wirkungs- grad $\eta_{\%}$	Schwung moment GD ² kg m ²
	Abgabe		Antrieb		230 V Δ	400 V Δ	525 V Δ		
	kVA	kW	kW	PS	$\approx$	$\approx$	$\approx$	$\approx$	$\approx$
Grunddrehzahl 1500 U/min									
13/4	63	50	56,5	77	158	91	69	88	4
15/4	100	80	89	121	250	144	110	90	7
17/4	160	128	141	191	400	230	175	91	21
19/4	250	200	218	297	625	360	275	91,5	32
496	315	250	272	370	790	455	345	92	80
Grunddrehzahl 1000 U/min									
17/6	125	100	111	151	313	180	137	90	24
19/6	200	160	176	239	500	290	220	91	44
Grunddrehzahl 750 U/min									
15/8	63	50	56,7	77	158	91	69	88	11
16/8	80	64	72,2	98	200	115	88	89	22
17/8	100	80	89	121	250	144	110	90	27
19/8	160	128	141	191	400	230	175	91	51
Grunddrehzahl 600 U/min									
17/10	80	64	73,6	100	200	115	88	87	30
19/10	125	100	113	153	313	180	137	89	60

Generatorenstabilisierter Erregermaschine
und VDE

Klemmenabdeckung P 21

Bauforn B 3
Schutzart P 21
Wälzlagerung

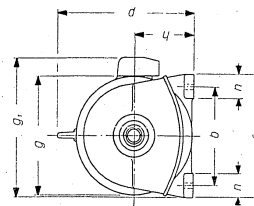
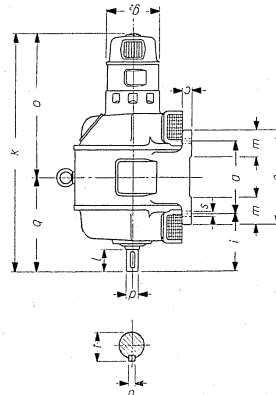
Erregermaschine				Gewicht kg	Maßbild Nr. bei Bauform B 3	Planpos.-Nr.	Waren-Nr.
Typ GGB	Leistung kW	Span- nung V	Strom A				
3	1,5	110	13,6	650	3508	51 14 120	36 12 24 20
4a	1,8	110	16,4	900	3508	51 14 120	36 12 24 20
4	2,2	110	20	1000	3509	51 14 130	36 12 25 20
6	4,5	110	41	1550	3509	51 14 130	36 12 25 20
401	5,0	110	45,5	2150	3509	51 14 130	36 12 25 20
5	2,0	110	18,2	1000	3509	51 14 120	36 12 24 30
6	2,7	110	24,6	1550	3509	51 14 130	36 12 25 30
5	1,5	110	13,6	900	3508	51 14 120	36 12 24 40
5	1,65	110	15,0	940	3509	51 14 120	36 12 24 40
5	1,8	110	16,4	1000	3509	51 14 120	36 12 24 40
7	3,5	110	31,9	1600	3509	51 14 130	36 12 25 40
7	2,6	110	23,6	1000	3509	51 14 120	36 12 24 40
9	3,8	110	34,6	1600	3509	51 14 120	36 12 24 40



Typ	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r	s	t	u
D6B134 - G6B3	310	430	40	65	405	550	550	670	770	280	470	1367	140	120	100	742	625	625	728	691	18
D6B154 - G6B40	350	510	45	75	445	630	620	740	315	315	478	1417	140	135	170	764	695	653	28	795	20
D6B158 - G6B5											1448				795						

Maße unverbindlich

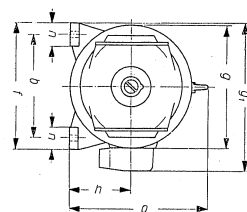
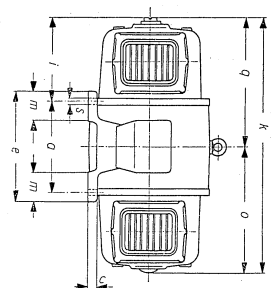
Mb 3508



Typ	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r	s	t	u
D6B174 - G6B4	475	615	60	85	585	765	725	900	315	390	385	1499	170	162	150	897	660	602	35	22	90,4
D6B176 - G6B5	475	615	60	85	585	765	725	900	315	390	385	1529	170	162	150	927	660	602	35	22	90,4
D6B178 - G6B7	475	615	60	85	585	765	725	900	315	390	385	1610	170	162	150	1008	660	602	35	22	90,4
D6B194 - G6B6	560	710	70	95	675	880	840	1115	385	450	384	1734	170	187	170	1070	938	664	35	25	100,2
D6B196 - G6B6	560	710	70	95	675	880	840	1115	440	450	384	1774	170	187	170	1176	998	664	35	25	100,2
D6B198 - G6B7	560	710	70	95	675	880	840	1115	440	450	384	1840	170	187	170	1176	998	664	35	25	100,2
D6B204 - G6B7	675	830	75	100	725	1030	1000	1205	385	570	520,1	1970	170	187	170	1176	998	664	35	25	100,2

Maße unverbindlich

Mb 3509



Mod. GML	a	b	c	d	e	f	g	g1	h	i	k	m	n	o	p	q	s
07	115	140	12	140	175	172	225	90	95	300	40	35	140.5	175	152.5	9.5	
08	140			165	225	215	285	112	155	435	50	40	160	220	222.5	14.5	
09	135	165	16	200	260	270	340	140	175	540	60	50	230	320	240		
1	170			240	330	345	385	160	195	555	75	60	280	365	295	14	
2	180	270	25	260	330	345	385	160	195	555	75	60	280	365	295		
3	200			260	330	345	385	160	195	555	75	60	280	365	295		
4	220	330	28	280	400	385	440	200	213	675	90	70	312	445	343	19	
5	270			330	400	385	440	200	213	675	90	70	312	445	343		
6	280			330	400	385	440	200	213	675	90	70	312	445	343		
7	280			330	400	385	440	200	213	675	90	70	312	445	343		
8	300	370	32	380	450	442	555	225	260	800	110	80	370	505	385	24	
9																	

Mod. unverbundlich

Mb 3510

Einanker-Umformer¹⁾nach DIN und VDE
Gleichstrom – WechselstromSchutzart P 21
Klemmenabdeckung P 21
WälzlagerEingangsspannung 110, 220; 440 V Gleichstrom
Abgabespannung 110; 220 V Wechselstrom
Frequenz 50 Hz

Typ GWU	Schaltung mit getrennter Wicklung												
	Spannungsverhältnis												
	110 V = / 110 V ~				220 V = / 220 V ~				440 V = / 220 V ~				u. beliebig
	Nenn- Drehzahl U/min	Abgabe ²⁾		Nennstrom in A ²⁾		Aufnahme ²⁾		Nennstrom in A bei		Wirkungs- grad %	Maßbild Nr.	Gewicht kg	Läufer- Gewicht kg
		KVA ³⁾	kW ³⁾	110 V ≈	220 V ≈	kW	110 V ≈	220 V ≈	440 V ≈				
07	3000	0,16	0,13	1,45	0,72	0,325	2,95	1,48	0,74	40	3510	22	5,5
08	3000	0,25	0,20	2,27	1,14	0,416	3,77	1,88	0,94	48	3510	30	6,5
09	3000	0,4	0,32	3,64	1,82	0,62	5,65	2,82	1,41	51,5	3510	35	11
1	3000	0,63	0,50	5,72	2,86	0,86	7,80	3,90	1,95	58	3510	50	13
2	3000	1,0	0,80	9,1	4,55	1,33	12,8	6,04	3,20	60	3510	66	21
3	3000	1,6	1,28	14,50	7,25	1,95	17,7	8,85	4,42	66	3510	90	25
4	1500	1,2	0,96	10,9	5,45	1,53	13,9	6,95	3,48	63	3510	115	30
5	1500	1,8	1,44	16,4	8,2	2,18	19,8	9,9	4,95	66	3510	140	35
6	1500	2,5	2,0	22,7	11,3	2,8	25,5	12,7	6,35	71,5	3510	170	62
7	1500	3,5	2,8	31,8	15,9	3,78	34,4	17,2	8,6	74	3510	200	64
8	1500	4,8	3,84	43,6	21,8	5,05	46	23	11,5	76	3510	260	77
9	1500	7,0	5,6	63,6	31,8	7,2	65,5	32,8	16,4	78	3510	300	94

¹⁾ Bei der Auftragserteilung ist der zu erwartende Leistungsfaktor $\cos \varphi$ des dortigen Netzes unbedingt anzugeben²⁾ Die angegebenen Werte beziehen sich auf einen Leistungsfaktor von $\cos \varphi = 0,8$ ³⁾ bei $\cos \varphi$ 1 bis 0,6

Einanker¹⁾ nach DIN Gleichstrom –

Schutzart P 21
Klemmenabdeckung P 21
Wälzlagerung

Typ GWU	Sparschaltung: Spannungsverhältnis: 110 V = / 75 V ~ 220 V = / 150 V ~ 440 V = / 300 V ~									
	Nennleistung		Abgabe Nennstrom in A bei ²⁾			Nennleistung kW	Aufnahme Nennstrom in A bei ²⁾			
	kVA ³⁾	kW ³⁾	75 V	150 V	300 V		110 V	220 V	440 V	
Grunddrehzahl 3000 U/min										
07	0,2	0,16	2,66	1,33	0,666	0,285	2,6	1,3	0,65	
08	0,35	0,28	4,68	2,34	1,17	0,47	4,3	2,15	1,07	
09	0,65	0,52	8,7	4,34	2,17	0,81	7,4	3,7	1,84	
1	1,2	0,96	16,0	8,0	4,0	1,35	12,3	6,15	3,07	
2	2,0	1,6	26,6	13,3	6,65	2,13	19,4	9,7	4,85	
3	3,0	2,4	40	20	10,0	3,12	28,5	14,2	7,1	
Grunddrehzahl 1500 U/min										
4	2,0	1,6	26,6	13,3	6,65	2,19	20,0	10,0	5,0	
5	3,0	2,4	40	20	10	3,16	14,4	28,7	7,2	
6	5,0	4,0	67	33,5	16,7	5,0	45,5	22,7	11,3	
7	7,0	5,6	93	46,5	23,3	6,9	63	31,5	15,7	
8	10,0	8,0	133	66,5	33,3	9,75	88,5	44,2	22,1	
9	14,5	11,6	193	97	48,5	14,0	127	63,5	31,8	

¹⁾ Bei Auftragserteilung ist der zu erwartende Leistungsfaktor $\cos \varphi$ des dortigen Netzes unbedingt anzugeben

²⁾ Die angegebenen Werte beziehen sich auf einen Leistungsfaktor von $\cos \varphi$ 0,8

³⁾ Bei $\cos \varphi$ 1 bis 0,6

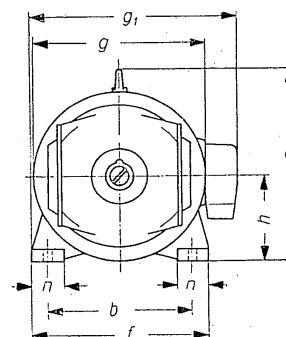
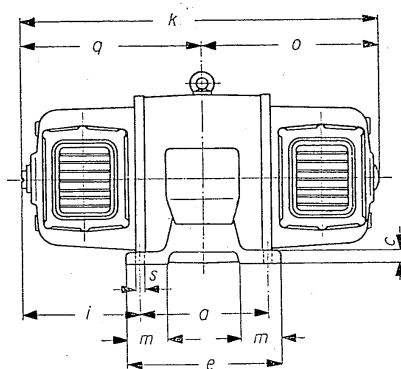
Umformer¹⁾ und VDE Wechselstrom

Eingangsspannung 110; 220; 440 V Gleichstrom
Abgabespannung 75; 110; 150; 220; 300 V Wechselstrom
Frequenz 50 Hz

kombinierte Sparschaltung:								Wirkungsgrad η _s	Gewicht		
Spannungsverhältnis: 110 V = / 110 V ~ 220 V = / 110 V ~ 440 V = / 220 V ~ 440 V = / 220 V ~									kombinierte Sparschaltung	Gesamt	Läufer
Abgabe		Nennstrom in A bei ²⁾ 110 V 220 V		Nenn- leistung kW	Aufnahme Nennstrom in A bei ²⁾ 110 V 220 V 440 V						
Nennleistung kVA ³⁾	kW ³⁾	≈	≈		≈	≈	≈	≈	≈	≈	≈
—	—	—	—	—	—	—	—	56	—	22	5,5
0,25	0,2	2,27	1,13	0,38	3,45	1,73	0,865	59,5	52,5	30	6,5
0,5	0,4	4,55	2,27	0,7	6,35	3,18	1,59	64	57	35	11
0,8	0,64	7,25	3,63	1,03	9,35	4,68	2,34	71	62	50	13
1,2	0,96	10,9	5,45	1,43	13,0	6,5	3,25	75	67	66	21
1,9	1,52	17,3	8,65	2,11	19,2	9,6	4,8	77	72	90	25
1,5	1,2	13,6	6,82	1,75	16,0	8,0	4,0	73	68,5	115	30
2,3	1,84	20,9	10,4	2,5	22,7	11,4	5,7	76	73,5	140	35
3,2	2,56	29	14,5	3,37	30,6	15,3	7,65	80	76	170	62
4,5	3,6	41	20,4	4,65	42,5	21,2	10,6	81	77,5	200	64
6,2	5,0	56,5	28,2	6,35	57,5	28,8	14,4	82	79	260	77
9,0	7,2	82	41	9,0	82	41	20,5	83	80	300	94

Leistung kW	Waren-Nummer	
	n 3000	n 1500
bis 1	36 13 11 00	36 13 12 00
1 – 10	36 13 21 00	36 13 22 00
10 – 100	36 13 31 00	36 13 32 00
Planpositions-Nummer 51 61 000		

Siehe Maßbild Mb 3510



Typ GWU	a	b	c	e	f	g	g ₁	h	i	k	m	n	o	p	q	s
07	115	140	12	140	175	172	225	90	95	300	40	35	147,5	175	152,5	9,5
08	140			165						325			160		165	
09	135	185	16		225	215	285	112	155	435	50	40	212,5	220	222,5	11,5
1	170			200						470			230		240	
2	160	230	20	240	280	270	340	140	175	500	60	50	245	320	255	14
3	200			260						540			265		275	
4	180	270	25	230	330	315	395	160	195	565	75	60	280	365	285	
5	210			260						595			295		300	
6	220	330	28	280	400	385	480	200	213	635	90	70	312	445	323	19
7	260			320						675			332		343	
8	250	370	32	330	450	442	555	225	260	760	110	80	375	505	385	24
9	300			380						810			400		410	

Maße unverbindlich

Mb 3510

D223600

INFORMATION REPORT INFORMATION REPORT

CENTRAL INTELLIGENCE AGENCY

This material contains information affecting the National Defense of the United States within the meaning of the Espionage Laws, Title 18, U.S.C. Secs. 793 and 794, the transmission or revelation of which in any manner to an unauthorized person is prohibited by law.

~~C-O-N-F-I-D-E-N-T-I-A-L~~
NOFORN/CONTINUED CONTROL

COUNTRY	East Germany	REPORT NO.	CSLT-X-1301
SUBJECT	Catalog of Crystal Oscillators Produced by VEB Werk fuer Fernmeldewesen, Berlin-Oberschoeneweide	DATE DISTR.	11 May 1955
		NO. OF PAGES	1
DATE OF INFO.	December 1954	REQUIREMENT NO.	RD
PLACE ACQUIRED	Germany, Munich	REFERENCES	
DATE ACQUIRED			

SOURCE EVALUATIONS ARE DEFINITIVE. APPRAISAL OF CONTENT IS TENTATIVE.

SOURCE: Competent intelligence analysts (B) from a fairly reliable source (C). Appraisal of Content: Documentary.

Available in CIA Library is a photograph of a catalog of crystal oscillators produced at VEB Werk fuer Fernmeldewesen, Berlin-Oberschoeneweide. This catalogue is unclassified when detached.

Attachment: (13 photographs)

Attachment available in CIA Library. - M/IR

Distribution of Attachment:

Copy #1: OGD
ORR: Loan
CIA Library: Retention

Copy #2: OSI: Retention

Copy #3: Army: Retention

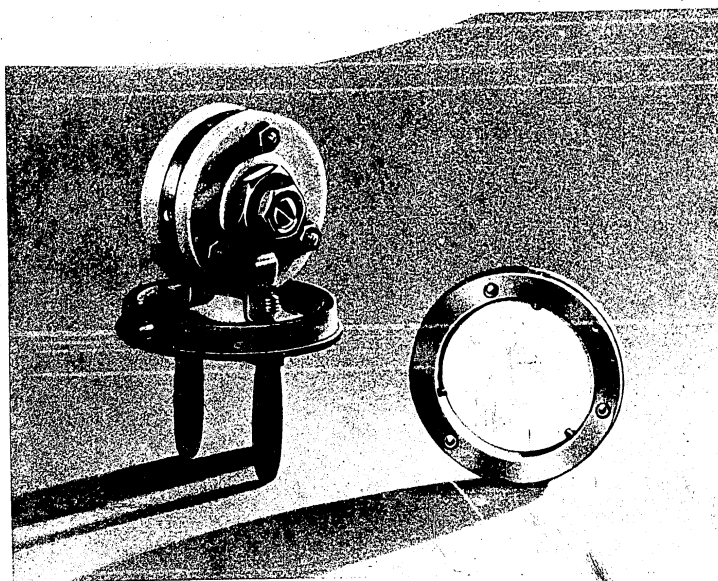
50X1-HUM

~~C-O-N-F-I-D-E-N-T-I-A-L~~
NOFORN/CONTINUED CONTROL

STATE	X	ARMY	X	NAVY	X	AIR	X	FBI		AEC				
EGK-7097 (Note: Washington distribution indicated by "X"; Field distribution by "#")														

INFORMATION REPORT INFORMATION REPORT

RFT



Waren-Nr. 36 48 37 00

QUARZE

Schwingquarze zur Frequenzstabilisierung und Filterquarze zur Frequenzselektion sind unbedingt notwendige Bauelemente der drahtlosen Nachrichtentechnik.

Unser Fertigungsprogramm umfaßt Quarze aller Typen und für alle Frequenzen bis zu 30 MHz. Auch Druckquarze und Ultraschallquarze bis 30 mm $\varnothing$ werden hergestellt.

VEB WERK FÜR FERNMELDEWESEN

BERLIN-OBERSCHÖNEWEIDE, OSTENDSTRASSE 1-5 · FERNRUF: 63 20 86, 63 20 11
FERNSCHREIBER: HF BERLIN 1302 · DRAHTWORT: OBERSPREEWERK BERLIN

2

MERKBLATT

Bei der Bestellung von Schwingquarzen und Filterquarzen sowie bei Anfragen sind folgende Angaben erforderlich:

1. Quarztype
2. Frequenz mit Angabe der Toleranz (Werte in 10^{-3} vom Sollwert)
3. Betriebstemperatur bzw. Temperaturbereich, für welche die Frequenztoleranz eingehalten werden soll
4. Angabe der Schaltung,
Verwendung als Filter- oder Steuerquarz,
Parallel- oder Serienresonanzschaltung
Bei Parallelresonanzschaltung ist Angabe der gesamt wirksamen Parallelkapazität C_1 erforderlich
(Gebräuchliche Werte sind 20 und 30 pF)
5. Bei Filterquarzen ist Angabe des nebenwellenfreien Bereiches, der gewünschten Induktivität und des höchstzulässigen Resonanzwiderstandes erforderlich
6. Evtl. Sonderwünsche

3

3

Begriffe zur Quarztechnik

Schwingquarz:

Ein Quarz als frequenzbestimmendes Bauelement für Oszillatorschaltungen
Aktives Frequenznormal

Filterquarz:

Ein Quarz, der allein oder in Kombination mit Spulen und Kondensatoren als frequenzbestimmendes Bauelement in einer Siebschaltung wirkt. Der Filterquarz muß in einem bestimmten Frequenzbereich frei von Nebenwellen sein und enge Toleranzen in den Induktivitätswerten einhalten.

Sollfrequenz:

Frequenz, die der Quarz in einer Oszillatorschaltung erzeugen bzw. in einer Filterschaltung durchlassen soll.

Frequenztoleranz:

Zugelassene Frequenzabweichung vom Sollwert innerhalb eines bestimmten Temperaturbereiches.

Temperatur-Koeffizient der Frequenz (TK_f):

Relative Frequenzänderung bezogen auf 1°C Temperaturänderung des Quarzes
Angabe erfolgt in $10^{-6}/^\circ\text{C}$

Umkehrpunkt des TK_f :

Temperatur, bei welcher der TK_f durch 0 geht.
Beispiel: Umkehrpunkt bei $+50^\circ\text{C}$.

Frequenzbereich:

Je nach dem Frequenzbereich verwendet man Quarzplatten oder -stäbe, die Biegungs-, Dicken-, Längs- oder Scherungsschwingungen ausführen, und zwar
von 1—40 kHz = Biegungsschwinger (QB-Typen)
von 40—350 kHz = Längsschwinger (QL-Typen)
von 350 kHz—30 MHz = Dickenschwinger (QD-Typen).

Filterquarze

Als Filterquarze können alle vorewähnten Typen der Bereiche von 1 kHz—3 MHz verwendet werden. Sie sind im allgemeinen in einem Bereich von $\pm 10\%$ der Sollfrequenz nebenwellenfrei. Auch bestimmte Induktivitätswerte mit einer Toleranz von $\pm 10\%$ lassen sich einhalten.

Auskünfte auf besondere Anfrage.

Druckquarze

für piezoelektrische Druckmessungen z. B. für Ottomotoren und andere Zwecke, können auf Wunsch auch mit poliertem Rand zur Erzielung eines hohen Isolationswertes angefertigt werden.

Ultraschallquarze

zur zerstörungsfreien Werkstoffuntersuchung mit Ultraschall, für medizinische Anwendung und für die chemische Industrie können gefertigt werden.

Max. Durchmesser = 30 mm.

Lieferung auf Wunsch versilbert.

Als Sonderanfertigung können auch **Thermostate** für Quarztypen mit Oktalsockel geliefert werden.

4

Biegungsschwinger

für 1—40 kHz in evakuiertem Glaskolben mit Metallschutzkappe

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-5}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QBS 25	1 — 2,5	A) ± 100	
QBS 24	2,5 — 4	B) ± 10 C) ± 5	5 ... 15
QBS 23	4 — 6	A) ± 100 B) ± 10 C) ± 5	5 ... 15
QBS 22	6 — 40	A) ± 100 B) ± 10 C) ± 5	5 ... 15

(Beispiel einer Schwingungsschaltung siehe Seite 9.)

Die Schaltung kann auch mit angehobener Katode ausgelegt werden. Dadurch wird eine angenäherte Sinusform der Ausgangsspannung erreicht. Außerdem schwingt der Quarz leichter an.

Die Anodenspannung wird für jeden Quarz angegeben, darf aber im allgemeinen 70 V nicht übersteigen.

(Maßbild und Sockelschaltung siehe Seite 10.)

Längsschwinger

für 40—400 kHz in evakuiertem Glaskolben mit Metallschutzkappe

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-5}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QLS 24	40— 59	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 3	1—2
QLS 23	59— 80	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 3	1—2
QLS 22	80—150	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 3	1—2
QLS 21	150—250	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 3	3—5
QLS 21 r	220—400	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 3	3—5

Die Quarzstrombelastung soll im Betrieb kleiner als 1 mA bleiben.

Für Betrieb in Thermostaten auf Wunsch Umkehrpunkt des TK bei 50 °C.

(Maßbild und Sockelschaltung siehe Seite 11.)

Dickenschwinger

mit Oktalsockel für 350—750 kHz

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-5}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QDS 22 L	350—500	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDS 21 L	500—750	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2

Die Quarze sind linsenförmig geschliffen und mit Metallüberzug versehen, durch Spezialfassung dämpfungsfrei gehaltert und in evakuiertem Glasgehäuse mit Metallschutzkappe.

Vorteile gegenüber der Type QLS 21 r:

Geringerer Resonanzwiderstand und größere Abgleichgenauigkeit.

(Maßbild und Sockelschaltung siehe Seite 12.)

Dickenschwinger

mit 2poligem Stiftsockel für 500 kHz—5 MHz

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-5}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QDS 2	500—2000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDS 2 b	500—2000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDS 1	800—5000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDS 1 b	800—5000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2

Quarzfassung: Keramikgehäuse in Preßstoffkappe.

Besondere Eigenschaften der Quarztypen QDS 1 und QDS 2:

Dickenschwinger in 3-Punkthalterung mit einstellbaren Elektroden, so daß bei definierter Schaltung auf Wunsch auch höhere Abgleichgenauigkeit bis 1×10^{-6} erreicht werden kann.

Besondere Eigenschaften der Typen QDS 1 b und QDS 2 b:

Ausführung für geringere Ansprüche.

Quarz liegt lose zwischen einstellbaren Elektroden. Hierdurch können je nach Lage Frequenzänderungen bis zu 5×10^{-6} auftreten.

Vorteile: Niedrigerer Resonanzwiderstand.

(Maßbild siehe Seite 13.)

Dickenschwingerin Einbaufassung
für 500 kHz—5 MHz

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-3}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QDE 2	500—2000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDE 2b	500—2000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDE 1	800—5000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDE 1b	800—5000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2

Diese Typen sind besonders für den festen Einbau in Geräte bestimmt.

Befestigung mit 2 Schrauben M3.

Quarzanschlüsse mittels Lötösen.

Besondere Eigenschaften der Typen QDE 1 und QDE 2 gegenüber den Quarzen QDE 1b und QDE 2b:

Wie bei den QDS 1- und QDS 1b-Quarzen.

(Maßbild siehe Seite 14.)

Dickenschwingermit Oktalsockel
für 5 MHz—30 MHz

Type	Frequenz kHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-3}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QDS 20a	5000—20000	A) ± 10 B) ± 5 C) ± 3	1—2
QDS 20a spez.	20000—30000	A) ± 50 B) ± 10 C) ± 5	1—2

Druckplattengehaltete Quarze in evakuiertem Glasgehäuse mit Metallschutzkappe.

Es ist zweckmäßig, bei Frequenzen über 20 MHz schaltungsmäßig mit Oberwellen zu arbeiten.

(Maßbild und Sockelschaltung siehe Seite 12.)

7

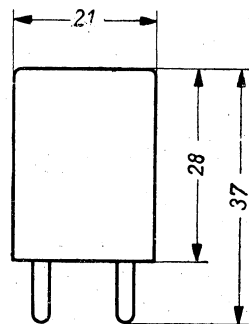
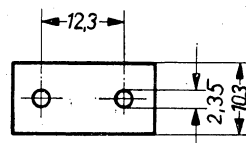
Dickenschwinger

Kleinstausführung

entsprechend dem internationalen Quarzhalter FT 243
für 5—20 MHz

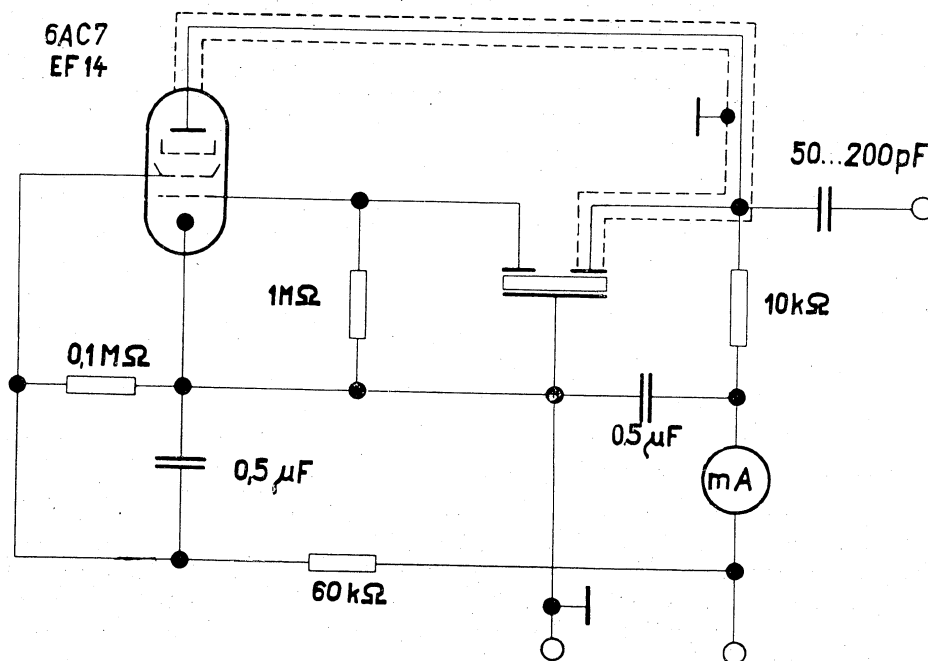
Type	Frequenz MHz	Frequenz- toleranz $\times 10^{-5}$	TK $\times 10^{-6}/^{\circ}\text{C}$
QDS 12	5—20	A) ± 10 B) ± 5	< 2

Quarz mit 2poligem Stiftsockel — Stiftabstand 12,3 mm — Stiftdurchmesser 2,35 mm.



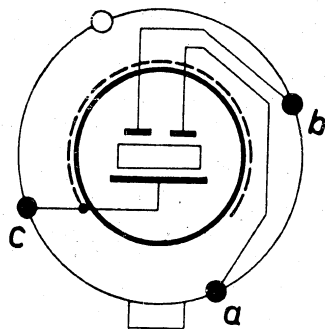
8

Beispiel einer Dreipol-Schwingschaltung
für Biegungsschwinger



Biegungsschwinger für 1 bis 40 kHz

Oktalsocket
mit vier Stiften



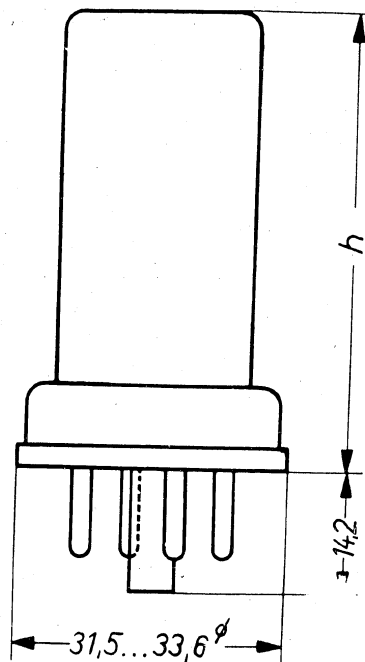
Von unten gegen die
Sockelstifte gesehen

Sockelanschlüsse:

a = Quarz

b = Quarz

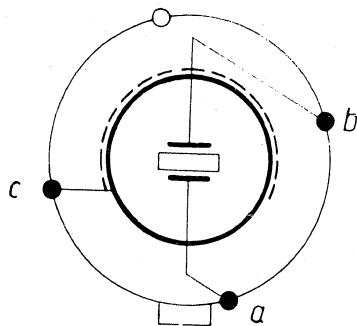
c = Quarz und Masse



Type	Frequenz [kHz]	h
QBS25	1 bis 2,5	118
QBS24	2,5 bis 4	74
QBS23	4 bis 6	64
QBS22	6 bis 40	52,5

Längsschwinger für 40 bis 400 KHz

Oktalsocket
mit vier Stiften



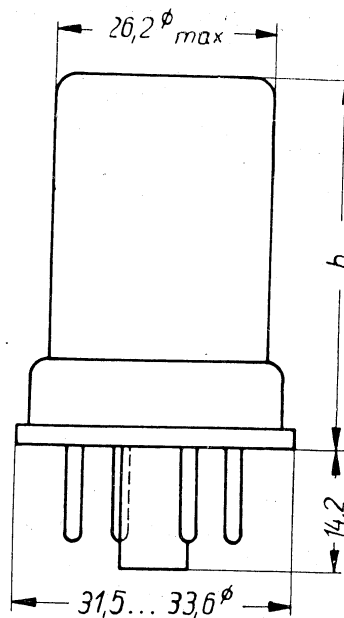
Von unten gegen die
Sockelstifte gesehen

*Sockelanschlüsse

a = Quarz

b = Quarz

c = Masse (nur auf Wunsch der Kunden)

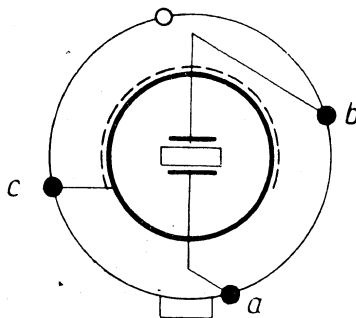


Type	Frequenz [KHz]	h
QLS 24	(40...59)	74
QLS 23	(60...80)	64
QLS 22	(80...150)	52,5
QLS 21r	(220...400)	42,5
QLS 21	(150...250)	42,5

r = runde Ausführung der Quarzscheibe

Dickenschwinger mit Oktalsocket¹¹ von 350 KHz - 750 KHz und von 5 MHz - 30 MHz

Oktalsocket
mit vier Stiften



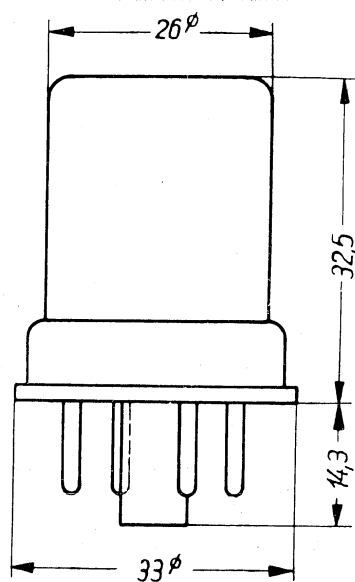
Von unten gegen die
Sockelstifte gesehen

Sockelanschlüsse

a - Quarz

b - Quarz

c - Masse (nur auf Wunsch der Kunden)

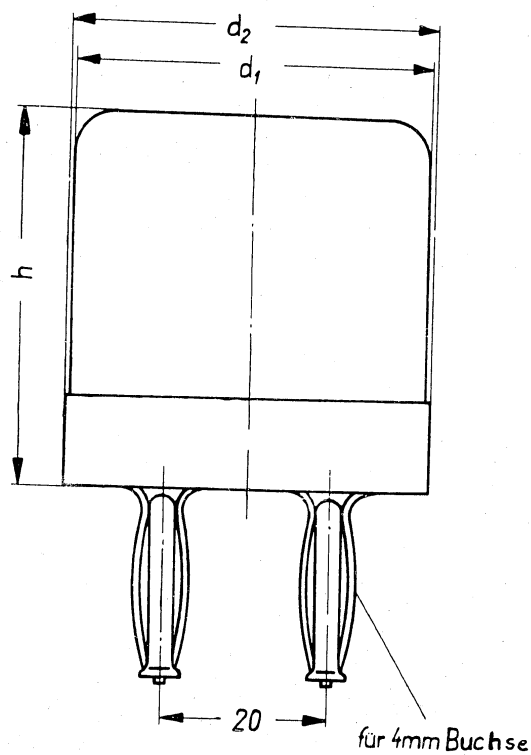


Type	Frequenz [KHz]	h
QDS 22L	350... 500	52,5
QDS 21L	500... 750	42,5
QDS 20a	5000... 20000	32,5
QDS 20a sp	20000... 30000	32,5

Dickenschwinger mit 2-pol. Stiftsockel

12

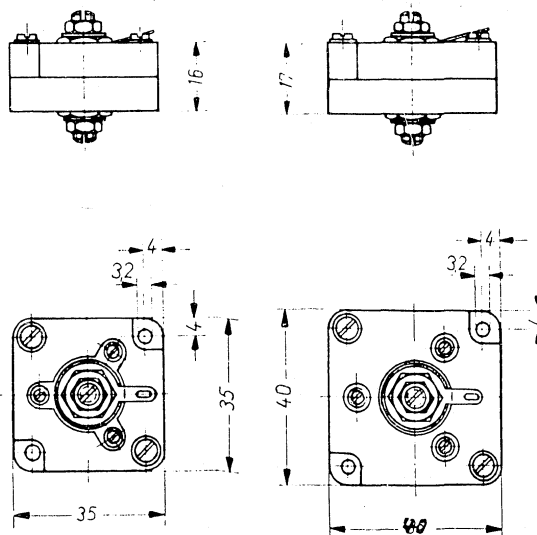
für 500 kHz bis 5 MHz



Type	Frequenz KHz	h	d ₁	d ₂
QDS2	500-2000	43,5	43	44
QDS2b	500-2000	43,5	43	44
QDS1	800-5000	37	37	38
QDS1b	800-5000	37	37	38

13

Dickenschwinger in Einbautassung für 500 kHz bis 5 MHz



Type
QDE 1
QDE 1b

Type
QDE 2
QDE 2b